(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-187527

(43)公開日 平成10年(1998) 7月21日

(51) Int.CL ⁶		識別記号	FI	
G06F	12/00	572	G06F 12/00	572A
	9/46	3 4 0	9/46	340F

審査請求 未請求 請求項の数3 FD (全22頁)

		水阴互告	木明水 開水項の数3 FD (全 ZZ 貝)
(21)出願番号	特顏平9-187269	(71)出願人	591064003
(22)出願日	平成9年(1997)6月30日		サン・マイクロシステムズ・インコーボレ ーテッド
			SUN MICROSYSTEMS, IN
(31)優先権主張番号	08/673130	· ·	CORPORATED
(32)優先日	1996年7月1日		アメリカ合衆国 94303 カリフォルニア
(33)優先権主張国	米国 (US)		州・パロ・アルト・サン アントニオ ロ
			- β • 901
		(72)発明者	エリック・イー・ハガーステン
			アメリカ合衆国・94043・カリフォルニア
			州・パロ アルト・コーク オーク ウェ
	·		イ・3451
		(74)代理人	弁理士 山川 政樹
			最終質に続く

(54) 【発明の名称】 アクセス競合を防ぐ装置および方法

(57)【要約】 (修正有)

【課題】 複数の記憶データ・オブジェクトを有し、複数のスレッドを同時に動作させることができるコンピュータ・システム内でアクセス競合を防ぐ。

【解決手段】 複数の動的ロック構造要素を有する動的ロック構造を備え、また、第1の複数の記憶データ・オブジェクトのうちの第2の複数の記憶データ・オブジェクトをマッピング関数に従って複数の動的ロック構造要素のうちの第1の動的ロック構造要素にマップする。第1の動的ロック構造要素は、第3の複数の記憶データ・オブジェクトの識別表示を記憶するように構成される。第3の複数の記憶データ・オブジェクトは、アクセスされている第2の複数の記憶データ・オブジェクトのサゼットを表し、したがって記憶データ・オブジェクトに現在アクセスしているスレッド以外のスレッドは、動的ロック構造内に記憶されているその識別表示を有する記憶データ・オブジェクトにアクセスすることができない。

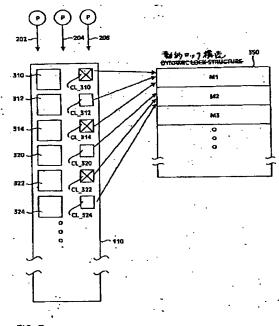


FIG. 3

【特許請求の範囲】

【請求項1】 第1の複数の記憶データ・オブジェクトを有し、複数のスレッドを同時に動作させることができるコンピュータ・システム内で、前記複数のスレッドのうちの2つ以上のスレッドが前記第1の複数の記憶データ・オブジェクトの1つに同時にアクセスすることを許可された場合に起こるアクセス競合を防ぐ装置において、

前記第1の複数の記憶データ・オブジェクトの数よりも数が少ない複数の動的ロック構造要素であって、前記第 10 1の複数の記憶データ・オブジェクトのうちの第2の複数の記憶データ・オブジェクトが、マッピング関数に従って前記複数の動的ロック構造要素のうちの第1の動的ロック構造要素にマップし、前記マッピング関数が、前記第1の動的ロック構造要素にマップする前記第2の複数の記憶データ・オブジェクトのうちのただ1つの記憶データ・オブジェクトが前記複数のスレッドのうちの1つのスレッドによって所与の時点においてアクセスされるようにする、複数の動的ロック構造と、

現在アクセスされている前記第2の複数の記憶データ・オブジェクトのサブセットを表す第3の複数の記憶データ・オブジェクトの識別表示を記憶し、それにより現在前記記憶データ・オブジェクトにアクセスしているスレッド以外のスレッドが、前記動的ロック構造内に記憶されているその識別表示を有する記憶データ・オブジェクトにアクセスすることができない、前記第1の動的ロック構造要素に関連する記憶機能とを含んでいるアクセス競合を防ぐ装置。

【請求項2】 第1の複数の記憶データ・オブジェクトを有し、複数のスレッドを同時に動作させることができ 30 るコンピュータ・システム内で、前記複数のスレッドのうちの2つ以上のスレッドが前記第1の複数の記憶データ・オブジェクトの1つに同時にアクセスすることを許可された場合に起こるアクセス競合を防ぐ方法において、

複数の動的ロック構造要素を有する動的ロック構造を与 えるステップと、

前記第1の複数の記憶データ・オブジェクトのうちの第 2の複数の記憶データ・オブジェクトをマッピング関数 に従って前記複数の動的ロック構造要素の第1の動的ロック構造要素にマップし、それにより前記複数の動的ロック構造要素が前記第1の複数の記憶データ・オブジェクトの数よりも数が少なくなる、マッピングするステップとを含み、前記第1の動的ロック構造要素が、アクセスされている前記第2の複数の記憶データ・オブジェクトのサブセットを表す第3の複数の記憶データ・オブジェクトの識別表示を記憶するように構成され、それにより現在前記記憶データ・オブジェクトにアクセスしているスレッド以外のスレッドが、前記動的ロック構造内に記憶されているその識別表示を有する記憶データ・オブ ジェクトにアクセスできないようにすることを特徴とする、アクセス競合を防ぐ方法。

【請求項3】 第1の複数の記憶データ・オブジェクトを有し、第1のスレッドと第2のスレッドを同時に動作させることができるコンピュータ・システム内で、前記第1のスレッドおよび第2のスレッドが前記第1の複数の記憶データ・オブジェクトのうちの第1の記憶データ・オブジェクトに同時にアクセスすることを許可された場合に起こるアクセス競合を防ぐ方法において、

前記第1のスレッドによって試みられた前記第1の記憶データ・オブジェクトへのアクセスを容易にするステップを含み、このアクセスを容易にするステップには、前記動的ロック構造要素が記憶データ・オブジェクトの識別表示を記憶していない場合に、前記第1の記憶データ・オブジェクトの識別表示を前記動的ロック構造の物理ロック部分内に記憶するステップと、

前記動的ロック構造要素が前記第1の記憶データ・オブジェクトと異なる第2の記憶データ・オブジェクトのただ1つの識別表示を前記物理ロック部分内に記憶している場合に、前記第1の記憶データ・オブジェクトの前記識別表示ならびに前記第2の記憶データ・オブジェクトの前記識別表示を前記動的ロック構造の動的リスト部分内に記憶するステップ、および前記動的リストが現在空でないことを示す第1のフラグを前記動的ロック構造の前記物理ロック部分内に記憶するステップと、

前記動的ロック構造要素が前記第1の記憶データ・オブジェクトと同じ第2の記憶データ・オブジェクトのただ1つの識別表示を記憶している場合に、前記第1のスレッドによって試みられた前記第1の記憶データ・オブジェクトへの前記アクセスを失敗したものとして拒否するステップと、

前記物理ロックが、前記動的リストが現在空でないことを示す前記第1のフラグを記憶している場合に、前記第1の記憶データ・オブジェクトの前記識別表示がすでに前記動的リスト内に記憶されているかどうかを確認するために前記動的リストを調べるステップとを含んでおり、この動的リストを調べる前記ステップが

前記動的リストが既に前記第1の記憶データ・オブジェクトの前記識別表示記憶している場合に、前記第1のスレッドによって試みられた前記第1の記憶データ・オブジェクトへの前記アクセスを失敗したものとして拒否するステップと、

前記動的リストがまだ前記第1の記憶データ・オブジェクトの前記識別表示記憶していない場合に、前記第1のスレッドによって試みられた前記第1の記憶データ・オブジェクトへの前記アクセスを許可し、前記第1の記憶データ・オブジェクトの前記識別表示を前記動的リスト内に記憶するステップとを含んでいることを特徴とする方法。

60 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、コンピュータ・シ ステム内の記憶データ・オブジェクトを共用する方法お よび装置に関し、さらに詳細には、本発明は、複数のブ ロセスまたはスレッドが複数の記憶されたデータ・オブ ジェクトに効率的かつ正確にアクセスすることができる 方法および装置に関する。

[0002]

【従来の技術】現代のコンピュータ・システムでは、複 数のプロセスまたはスレッドが書込みまたは読取りを行 10 うために同じ記憶データ・オブジェクトにアクセスした いことがある。ととで使用するソフトウェア・プロセス またはスレッドなる語は、同じ意味であり、一般に論理 上別個の実行ストリームをさす。例として、同時に動作 している複数の機能は、異なるプロセスまたはスレッド 内で実行されていると言える。

【0003】一般に、単一のプロセッサ、複数のプロセ ・ッサ、またはコンピュータ・ネットワーク内の複数のコ ニンピュータを介して複数のスレッドを実行することがで きる。説明のために、図1に、複数のスレッドがプロセ 20 ッサ102を介して多重方式で実行される多重プログラ ミング状況の一例を示す。スレッドから見ると、スレッ ドは、1つの多重プロセッサ内ではなく異なるプロセッ サ内で実行されるように見える。

【0004】図1には、図1のコンピュータ・システム に関連し、データを記憶する記憶スペースを示す記憶機 能110が示されている。記憶機能(SF, storage fa cility) 110は、例えば、半導体メモリ、フラッシュ ・メモリ、仮想メモリ、磁気記憶装置または光記憶装置 など、データを記憶することができる任意の装置または 30 複数の装置の組合せを表す。

【0005】記憶機能110内には、複数の記憶された データ・オブジェクト112、114および116が示 されている。これらの記憶データ・オブジェクト 11 2、114および116のそれぞれは、スレッド10 4、106または108の1つが書込みまたは読取りを 行いたいデータ記憶装置のユニットを表す。各記憶デー タ・オブジェクトは、スレッドによって実施される特定 のダスクに適合するように幾通りもの形で構成され、配 置される。例として、スレッド104、106および1 08がデータベース内のデータを操作するプロセスを表 す場合、記憶データ・オブジェクト112は、例えば、 スレッド104~108のいずれかが書込みまたは読取 りを行うことができるデータベースを表す。もちろん、 任意の数の記憶データ・オブジェクトを記憶機能110 内に準備することができる。データベース内には、例え ば、スレッドがアクセスすることができるレコードを表 す何百万個以上もの記憶データ・オブジェクトがある。 【0006】また、スレッドによって操作すべきデータ

を使用しているが、現代の文献においてソフトウェアに おいて「オブジェクト指向」手法と通常呼ばれるものに 本発明を限定する意図はないことを念頭に置かれたい。 実際、本発明は、これに限定されないが、上述のオブジ ェクト指向手法を含む従来のプログラミング手法を使用 して実施されるものである。

【0007】上述のように、複数のスレッドは、複数の プロセッサを介して実施できる。図2および図3に、複 数のスレッドが複数のブロセッサ(図2)上で実行され る2つの異なる多重処理状況、および複数のコンピュー タ・システム(図3)上で実行される2つの異なる多重 処理状況を示す。図2には、それぞれ記憶データ・オブ ジェクト112、114および116にアクセスするス レッド130、132および134の別の1つを実行し ている複数のプロセッサ122、124および126を 有するコンピュータ・システム120が示されている。 図3には、スレッド150、152および154が異な るコンピュータ・システム160、162および164... 上で実行される別形態が示されている。各スレッド15 0、152および154は、記憶機能110の任意の記 憶データ・オブジェクト112、114および116に アクセスする。

【0008】2つ以上のスレッドが同じ記憶データ・オ ブジェクトに対してアクセスを試みることがなければ、 アクセス競合は起こらない。複数のスレッドが同じ記憶 データ・オブジェクト、例えば図2の記憶データ・オブ ジェクト112に同時にアクセスしたい場合、記憶デー タ・オブジェクト112の同時アクセスは、誤った結果 をもたらす。説明のために、スレッド130が記憶デー タ・オブジェクト112内のデータを更新したい状況に ついて考える。スレッド130が記憶データ・オブジェ クト112の内容を更新している間、他のスレッド13 2かそれを読み取るために記憶データ・オブジェクト1 12にアクセスすることを許可された場合、アクセス競 合が起とる。とれは、スレッド132が記憶データ・オ ブジェクト112の一部更新されたコピーしか得ること。 ができないためである。したがって、アクセス競合のた めに、スレッド132は誤ったデータを受け取ることに なる。

【0009】従来技術において、上述のアクセス競合問 題を回避するいくつかの技法が提案されている。図4 に、複数のスレッドが単一の記憶データ・オブジェクト に同時にアクセスすることを許可された場合に起こるア クセス競合を回避する従来技術の技法を示す。次に図4 を参照すると、記憶機能110内の記憶データ・オブジ ェクト180、182、184、186、188および 189にアクセスすることができるスレッドを表す複数 のスレッド202、204および206が示されてい る。アクセス競合を回避するために、各記憶データ・オ を記憶するユニットを表すのに「オブジェクト」なる語 50 ブジェクト180~189にはロッキング・フラグが関

連付けをされている。例えば、それぞれの記憶データ・オプシェクト180、182、184、186、188 および189に対応するロッキング・フラグ190、192、194、196、198および199が示されている。

【0010】スレッド、例えばスレッド202は、記憶データ・オブジェクト、例えば記憶データ・オブジェクト180にアクセスした場合、アクセスした記憶データ・オブジェクトに対応するロッキング・フラグをセットする。記憶データ・オブジェクト180の場合、スレッド202より記憶データ・オブジェクト180がアクセスされたとき、対応するロッキング・フラグ190がセットされる。ロッキング・フラグ190がセットされる。ロッキング・フラグ190がセットされている間、他のスレッド、例えばスレッド204または206は、記憶データ・オブジェクト180にアクセスを終了すると、ロッキング・フラグ190をリセットし、それにより他のスレッドが記憶データ・オブジェクト180にアクセスすることができるようにする。

【0011】アクセス競合を回避する従来技術の技法 は、比較的少数の記憶データ・オブジェクトに対しては 十分に役立つ。しかしながら、多数の記憶データ・オブ ジェクト、例えば何百万もの記憶データ・オブジェクト を有するシステムにおいては、すべての記憶データ・オ ブジェクトに対するフラグの要求は、多数の記憶データ ・オブジェクトに対して何百万個以上ものフラグが必要 となるので、記憶機能資源の極めて非能率的な使用を呈 する。各フラグが、例えば、フラグの読取りまたは書込 みの速度を高めるために通常行われるように、1パイト (すなわち8ビット)または1ワード(すなわち32ビ 30 ット)を必要とする場合、すべての従来技術のフラグを 実施するのに必要なビットの数は法外に多くなる。各フ ラグが1ビットしか必要としない場合でも、そのような 多数のフラグは、システムによっては、アクセス競合を 防ぐためだけに容認できないほど大きい記憶機能オーバ ヘッドとなる。

【0012】さらに、記憶データ・オブジェクト当たりのビットの数は、システムによってはあまり多くないとともある。この場合、実際のデータ記憶に使用されるビットの数に対するフラグを実施するのに必要なビットの数の比率は、容認できないほど大きくなる。このオーバヘッド率はまた、理解できるように、記憶データ・オブジェクトのサイズが縮小するにつれて増大する傾向がある。

[0013]

【発明が解決しようとする課題】以上のことから、複数のスレッドが同じ記憶データ・オブジェクトにアクセスしようと試みた場合に起こるアクセス競合を回避する改善された方法および装置が必要である。

[0014]

【課題を解決するための手段】本発明は、一実施形態で は、第1の複数の記憶データ・オブジェクトを有し、複 数のスレッドを同時に動作させることができるコンピュ ータ・システム内でアクセス競合を防ぐ装置に関する。 アクセス競合は、複数のスレッドのうちの2つ以上のス レッドが第1の複数の記憶データ・オブジェクトの1つ に同時にアクセスすることを許可された場合に起こる。 【0015】本装置は、複数の動的ロック構造要素を有 する動的ロック構造を含んでいる。複数の動的ロック構 造要素は、第1の複数の記憶データ・オブジェクトの数 よりも数が少ない。第1の複数の記憶データ・オブジェ クトのうちの第2の複数の記憶データ・オブジェクト は、マッピング関数に従って複数の動的ロック構造要素 のうちの第1の動的ロック構造要素にマップする。マッ ピング関数では、第1の動的ロック構造要素にマップす る第2の複数の記憶データ・オブジェクトのうちのただ 1つの記憶データ・オブジェクトが、複数のスレッドの うちの1つのスレッドによって所与の時点においてアクー ゼスされるようになっている。

(0016)また、第3の複数の記憶データ・オブジェクトの識別表示(アイデンティティ)を記憶する第1の動的ロック構造要素に関連付けをされた記憶機能が含まれている。第3の複数の記憶データ・オブジェクトは、現在アクセスされている第2の複数の記憶データ・オブジェクトのサブセットを表し、したがって記憶データ・オブジェクトに現在アクセスしているスレッド以外のスレッドは、動的ロック構造内に記憶されているその識別表示を有する記憶データ・オブジェクトにアクセスすることができない。

【0017】他の実施形態では、第1の複数の記憶デー タ・オブジェクトを有し、複数のスレッドを同時に動作 させることができるコンピュータ・システム内でアクセ ス競合を防ぐ方法に関する。この方法は、複数の動的ロ ック構造要素を有する動的ロック構造を与えるステップ を含む。また、第1の複数の記憶データ・オブジェクト のうちの第2の複数の記憶データ・オブジェクトをマッ ピング関数に従って複数の動的ロック構造要素のうちの 第1の動的ロック構造要素にマップするステップがあ る。マッピング関数のために、複数の動的ロック構造要 素は、第1の複数の記憶データ・オブジェクトの数より も数が少なくなる。第1の動的ロック構造要素は、第3 の複数の記憶データ・オブジェクトの識別表示を記憶す るように構成される。第3の複数の記憶データ・オブジ ェクトは、アクセスされている第2の複数の記憶データ ・オブジェクトのサブセットを表し、したがって記憶デ ータ・オブジェクトに現在アクセスしているスレッド以 外のスレッドは、動的ロック構造内に記憶されているそ の識別表示を有する記憶データ・オブジェクトにアクセ スすることができない。

50 【0018】本発明の上記その他の利点は、以下の詳細

な説明を読み、各図面を検討すれば明らかになろう。 【0019】

【発明の実施の形態】特に、複数のプロセスまたはスレッドが複数のデータ・オブジェクトに効率的かつ正確にアクセスすることができる本発明について説明する。以下の説明は、本発明を完全に理解することができるように、多数の特定の詳細を示す。しかしながら、本発明は、これらの特定の詳細の一部またはすべてを用いなくとも実施できることが当業者には明らかであろう。他の場合には、本発明を不必要に曖昧にしないために、周知 10の構造およびプロセス・ステップについては詳細に説明していない。

【0020】本発明の一態様によれば、従来必要とされ た全ての記憶データ・オブジェクトに対してのロッキン グ・フラグの要求をなくすせるので有利である。所与の 時点においてアクセスされている記憶データ・オブジェ クトの実際の数は、所与の記憶機能内の記憶データ・オ ブジェクトの総数よりも少ないことを理解されたい。こ の理解があれば、所与の時点において、どのスレッドか らもアクセスされない記憶データ・オブジェクトが多数 20 ある(したがって、アクセス競合の危険がない)ので、 すべての記憶データ・オブジェクトに対して記憶機能内 にロックを物理的に準備する必要はないということであ る。しかしながら、課題は、アクセス競合を防ぐために 物理的に実施されるロックの数を減らす(それにより、 この目的に充てられた記憶機能オーバヘッドを減らす) と同時に、スレッドから記憶データ・オブジェクトにア クセスすることができ、他のスレッドを迅速かつ効率的 にロック・アウトすることである。

【0021】本発明の一態様によれば、スレッドにより 30 現在アクセスされている記憶データ・オブジェクトをロック・アウトする複数の物理ロックが提供される。本願で使用している物理ロックなる語は、一般にメモリ内で実際に実行されるデバイスをさし、その実行には、いくらかの記憶機能資源が必要である。本発明に従って提供される物理ロックの数は、図4の従来技術の手法と異なり、使用できる記憶データ・オブジェクトの数よりも数が少ないことが有利である。例えば、あるシステムでは、1000個の物理ロックを使用して、何百万個の記憶データ・オブジェクトへのアクセスを追跡する何百万 40 個の概念ロックを実施することもある。

【0022】概念的に言えば、すべての記憶データ・オブシェクトには論理ロックすなわち概念ロックが関連付けられている。所与のシステムに対しての本発明の概念ロックの数は、従来技術の実際の物理ロックと同数であるが、本発明による概念ロックは、実行にあたり実際の記憶機能資源を必要としないことが有利である。この明細書でのそれらの説明は、本発明を当業者に周知の用語で示すものである。概念ロックは、実世界のコンピュータ・システム内で実行する必要はないことを常に念頭に

置かれたい。

【0023】本発明の特徴および利点の詳細な説明のた めに図5を参照する。図5には、複数の記憶データ・オ プジェクト310、312、314、320、322お よび324を記憶する記憶機能110が示されている。 特定の記憶データ・オブジェクトがスレッドによって現 在アクセスされているかどうか(したがって、他のスレ ッドによって試みられたアクセスをロック・アウトすべ きかどうか)を概念的に示すために、それぞれの記憶デ ータ・オブジェクト310、312、314、320、 322および324に関連付けをされた複数の概念ロッ クCL_310、CL_312、CL_314、CL_ 320、CL_322およびCL_324が示されてい る。例えば、概念ロックCL_310は、ロック状態に あり、スレッド、例えばスレッド202が記憶データ・ オブジェクト310に現在アクセスしており、他のスレ ッド、例えばスレッド204または206によって試み られる記憶データ・オブジェクト310へのアクセスを 拒否すべきことを示すものとして示されている。同様 に、概念ロックCL_314は、ロック状態にあり、そ れにより現在その対応する記憶データ・オブジェクト3 14にアクセスしているスレッドを除いて、他のスレッ ドによってその関連付けをされた記憶データ・オブジェ クト314へのアクセスを防ぐものとして示されてい る。一方、概念ロックCL_312、CL_320、C L_322およびCL_324は、非ロック状態にあ り、スレッド202、204および206のいずれかが それらに関連付けをされた記憶データ・オブジェクトへ のアクセスを要求することができ、それらの要求は直ち 30 に許可できることを示すものとして示されている。

【0024】所与の時点においてロックされた概念ロッ クを追跡するために、本発明の一態様によれば、動的ロ ック構造350が提供される。動的ロック構造350の 役目は、アクセス競合を防ぐために記憶データ・オブジ ェクトへのアクセスを管理することである。概念ロック と異なり、動的ロック構造350およびその構成部分 は、実際には組み込まれたメモリである。すなわち、動 的ロック構造350を実行する場合、実際には実際の物 理記憶機能資源が使用される。動的ロック構造350 は、スレッドによって現在アクセスされている概念ロッ クの識別表示(これは一実施形態において記憶データ・ オブジェクトの識別表示を表す)のみを追跡することが 必要であるので、その実施に充てられた記憶機能資源の 総量は、従来技術において必要とされる量、例えば、従 来技術図4のロック・フラグを実施するのに必要なメモ リの量と比較して少ないことが有利である。

記憶機能貨額を必要としないことが有利である。この明 【0025】図5に示すように、動的ロック構造350 細書でのそれらの説明は、本発明を当業者に周知の用語 は複数の構造要素を含んでおり、そのうちの3つの要素 で示すものである。概念ロックは、実世界のコンピュー M1、M2およびM3が示されている。本発明の一態様 タ・システム内で実行する必要はないことを常に念頭に 50 によれば、動的ロック構造350内の動的ロック構造要

素の数は、概念ロックの数よりも少ないことが有利であ る。動的ロック構造要素の数を少なくするために、複数 の概念ロックが、何らかのマッピング関数に従って各動 的ロック構造要素にマップされる。適切なマッピング関 数により、同時に使用されている概念ロックが異なる動 的ロック構造要素にマップされるようになり、同時に迅 速に実行されることが好ましい。システムは、例えば、 記憶データ・オブジェクトのアドレスの中央部から (例 えば、適切なビット・マスクおよびシフト命令を使用し て) ビット群を選択するか、あるいは従来のハッシュ関 10 数を使用することができる。図5の例では、CL_31 0からCL_319までのすべての概念ロックは動的ロ ック構造要素M1にマップし、CL_320からCL_ 329までのすべての概念ロックは動的ロック構造要素 M2にマップする、などとなる。

【0026】図6および図7に、動的ロック構造要素M 1、M2 およびM3を含む動的ロック構造350の一部 を本発明の一実施形態に従って詳細に示す。各動的ロッ ク構造要素、例えば動的ロック構造要素M1内には、物 理ロック部分、リストロック・フラグ部分および動的リ スト部分が示されている。一実施形態では、物理ロック 部分は、対応する動的構造要素にマップする1つの概念 ロックの識別表示か、またはこの動的ロック構造要素に 関連付けをされた動的リストが空かどうかを示すフラグ を記憶するメモリ構造を含んでいる。概念ロックは概念 としてのみ存在するので、概念ロックの識別表示は、一 実施形態では、その対応する記憶データ・オブジェクト の識別表示によって表されることを理解されたい。記憶 データ・オブジェクトは、例えば、メモリ内に記憶され 理ロック部分内に記憶されるフラグEMPTY及びNO T_EMPTYは、一実施形態では、単一ピット、例え ば、単一ビットの0と1の値によって実行される。或い は、他の従来のロック実施形態を使用することもでき

【0027】図7の動的ロック構造要素M1を参照する と、例えば、物理ロック410は、動的ロック構造要素 M1に関連付けをされた動的リスト412が空でないこ とを示すフラグNOT_EMPTYを記憶するものとし で示されている。一方、動的ロック構造要素M3の物理 40 ロック430は、動的ロック構造要素M3の対応する動 的リスト432が現在空であることを示すフラグEMP TYを記憶するものとして示されている。

【0028】動的ロック構造要素にマップされる概念ロ ックは、その動的ロック構造要素にマップするすべての 概念ロックの中でスレッドによって現在アクセスされて いる唯一の概念ロックであるならば、その概念ロック識 別表示が、その動的ロック構造要素の物理ロック部分内 に記憶される。例として、動的ロック構造要素M2にマ ップするすべての概念ロックの中で概念ロックCL_3 50 ロック430に示されている。

22のみが現在アクセスされている場合、概念ロックC L_322の識別表示は、動的ロック構造要素M2の物 理ロック部分、すなわち物理ロック部分420内に記憶 されることが好ましい。後で詳細に説明するように、概 念ロック識別表示が動的ロック構造要素の物理ロック部 分内に記憶できる場合は常に、スレッドが記憶データ・ オブジェクトにアクセスでき、本発明ではこのことを利 用して速度を高め、概念ロックを獲得したり、解放する ととができる。

【0029】動的ロック構造350の各動的ロック構造・ 要素はさらにリストロック・フラグを含んでいる。リス トロック・フラグは、それに関連付をされた動的リス ト、すなわち同じ動的ロック構造要素に属する動的リス トが所与の時点においてアクセス可能であるかどうかを 示すために使用される。図7の実施形態では、リストロ ック・フラグは、LOCK_LISTおよびUNLOC K_LISTの2つの状態を有し、一実施形態では、単 ーピット、例えば、ある単一ピットの0と1の値によっ て実行される。例として、動的ロック構造要素Mlは、 20 「LOCK_LIST」状態を現在記憶しており、対応 する動的リスト412へのアクセスが現在許可されてい ないことを示すリストロック・フラグ414を有するも のとして示されている。

【0030】本発明の一態様によれば、各動的ロック構 造要素の動的リスト部分は、概念ロック識別表示の動的。 に生成されたリストを含んでいる。動的リスト内に記憶 されている概念ロック識別表示は、その動的リストに対 応する動的ロック構造要素にマップし、それらに関連付 けをされた記憶データ・オブジェクトがアクセスされて ている場合、その開始アドレスによって識別される。物 30 いるので現在「ロック」されている概念ロックの識別表 示を表す。本発明の一態様によれば、動的に生成された リスト、例えば、リンクされたリスト・データ構造を使 用して概念ロック識別表示を記憶することにより、記憶 機能の使用がフレキシブルかつ有利に最小限に抑えられ 3.

> 【0031】動的リストは、例えば、それぞれ動的ロッ ク構造要素M2およびM3の動的リスト422および4 32の場合に示されるように、空であり得る。動的ロッ ク構造要素内の空の動的リストに関連付けられた物理ロー ック部分は、(動的ロック構造要素に現在1つの概念ロ ック識別表示しか記憶されていない場合) その関連付け られた動的ロック構造要素にマップされて現在ロックさ れている1つの概念ロックの識別表示を記憶するか、ま たは、(動的リスト部分にも動的ロック構造要素の物理 ロック部分にも概念ロック識別表示が記憶されていない 場合)フラグEMPTYを記憶する。概念ロック識別表 示を記憶している物理ロックおよびEMPTYフラグを 記憶している物理ロックは、動的ロック構造要素M2の 物理ロック420および動的ロック構造要素M3の物理

【0032】或いは、動的リストは、複数の概念ロック 識別表示を含んでいることもある。上述のように、動的 ロック構造要素が1つの概念ロック識別表示しか記憶し ていない場合、その概念ロック識別表示は、アクセス速 度を高めるために、動的ロック構造要素の物理ロック部 分内に記憶されることが好ましい。一方、動的ロック構 造要素が複数の概念ロック識別表示、すなわちこの動的 ロック構造要素に何れもマップされてあるスレッドによ ってアクセスされている複数の概念ロックの識別表示を 記憶している場合、これら複数の概念ロック識別表示は 10 すべて動的リスト部分内に記憶されることが好ましい。 したがって、動的リスト部分は、2つ以上の概念ロック 識別表示を含んでいるか、または概念ロックの識別表示 を1つも含んでいないかのどちらかである。動的ロック 構造要素の動的リスト部分が空でない場合、その動的ロ .ック構造要素に関連付けられた物理ロック部分は、NO T_EMPTYフラグを記憶していることが好ましい。 図7を参照すると、NOT_EMPTYフラグは、ある スレッドによってアクセスされ、動的ロック構造要素M 1にマップしている2つの記憶データ・オブジェクトに 20 対応する2つの概念ロック識別表示を記憶するために動 的リスト412が使用される場合は、動的ロッグ構造要 素Mlの物理ロック4l0部分内に記憶されるものとし て示されている。

【0033】動的ロック構造要素の物理部分内にフラグ NOT_EMPTYが存在する場合は、スレッドには、 概念ロックを獲得したり解放をしようとする場合に、動 的リストを調べるべき指示が与えられると有利である。 一方、動的ロック構造要素の物理部分内にフラグEMP TYが存在する場合、スレッドには、この動的ロック構 30 **造要素にマップする概念ロックのいずれも現在アクセス** されていないとと、すなわちそれらのいずれでも獲得で きることが指示されると有利である。動的ロック構造要 素の物理部分内にある概念ロック識別表示が存在する場 合、との動的ロック構造要素にマップするすべての概念 ロックのうち、この概念ロック識別表示のみが現在保持 されていること、そして、もし概念ロック識別表示が重 要でなければ、動的リストが空となるだろう(したがっ て、この動的ロック構造にマップする他のすべての概念 ロックが必要ならば獲得できる)から動的リストを調べ 40 る必要はないことを、スレッドに指示すると有利であ る。したがって(同時に保持されている概念ロックが異 なる動的ロック構造要素にマップする限り、すなわち適 切に選択したハッシュ関数によってもたらされ得る状況 における限り)物理ロック部分のみを使用して、概念ロ ックを容易に獲得したり、解放することができる。

【0034】本発明の動的ロック構造の動作および本発 明のアクセス競合回避技法におけるその役割は、図8、 図9、図10および図11を参照すればよりよく理解で きよう。図8および図10は、本発明の一態様によれ

は、スレッド、例えば図5のスレッド202が記憶デー タ・オブジェクトにアクセスしたい場合にアクセス競合 が起こらないようにするためにとられるステップを示 す。図9および図11は、それぞれ図8および図10の ステップの説明をさらに助ける例を示す。

12

【0035】図8は、本発明の一態様によれば、所与の スレッドが記憶データ・オブジェクトに関連付けられた 概念ロックを獲得したい場合に、その概念ロックが保持 されている間、他のスレッドがその記憶データ・オブジー ェクトにアクセスするのを防ぐために行うステップを示 す。ステップ510において、概念ロックXが保持され ている間、他のスレッドが概念ロックXに関連付けられ た記憶データ・オブジェクトにアクセスするのを防ぐた めに、所与のスレッド、例えばスレッドAは、所与の概 念ロッグ、例えば概念ロックXを獲得することを望む。 【0036】概念ロックXがマップされる動的ロック構 **造要素の動的リストが空であり、かつ関連付けられた物** 理ロックが他の概念ロック識別表示を記憶するのに使用 されていない場合、概念ロックXの識別表示をこの動的。 ロック構造要素の物理ロック部分内に記憶する(ステッ ブ512)。概念ロックXの識別表示の物理ロック部分 内への記憶が成功した場合には、ステップ514に進 み、そこで概念ロックXが獲得され、スレッドAが概念 ロックXを保持している間、他のスレッドが概念ロック Xに関連付けられた記憶データ・オブジェクトにアクセ スできないことを示すメッセージを、概念ロックXを獲 得したいスレッド、例えばスレッドAに戻す。

【0037】一方、関連付けられた動的リストが空でな い(したがって、関連付けられた物理ロックがNOT_ EMPTYフラグを記憶している) 場合、または関連付 けられた物理ロックが他の概念ロックの識別表示を記憶 するのに使用されている場合には、ステップ516に進 み、そこで関連付けられた動的リストをロック・アウト し、スレッドAが関連付けられた動的リストの操作を開 始できるようにする。概念ロックXがマップされる動的 ロック構造要素が1つまたは複数の概念ロック識別表示 を現在保持している場合にのみ、ステップ516に進む ことに留意されたい。他のスレッドが関連付けられた動 的リストを現在ロック・アウトしている場合は、ステッ プ516において、関連付けられた動的リストを得ら れ、それをロック・アウトするまで待ち、その後図8の 後続のステップに進むことが好ましい。

【0038】ステップ517において、物理ロック内に 保持されている概念ロック識別表示があればそれを一次 記憶変数TEMP内に保存する。さらに、物理ロックの 内容を、この動的ロック構造に関連付けられた動的リス トが図8のステップの終了時に空でないことを示すフラ グNOT_EMPTYにセットする。ステップ517で は、スレッドAが概念ロックXを獲得できる場合、物理 50 ロック部分内に保持された概念ロック識別表示の動的リ

スト内への後続の記憶を容易にすると有利である。図5 において後で理解できるように、概念ロックXがすでに 他のスレッドによって保持されており、スレッドAがア クセスすることができない場合は、後続のステップにお いてステップ517を逆転させ、物理ロック内に記憶さ れた値をも元に戻し、その後ロックXを獲得する試みが 失敗したことをスレッドAに知らせる。

【0039】動的リストの検査に進む前に、ステップ5 40において、フラグEMPTYを含んでいるかどうか を確認するために位置TEMPを検査する。例えば、ス 10 レッドAがステップ512を終了した後でスレッドAが ステップ516を実行する前に、他のスレッドが動的ロ ック構造要素の物理ロック部分内に記憶されている最後 の概念ロックをロック解除している場合、プロセス中の との点においては、TEMP位置には、フラグEMPT Yが含まれている。

【0040】位置TEMPがフラグEMPTYを含んで いる(とステップ540において確認された)場合は、 ステップ542に進み、概念ロックXの識別表示を物理 ロック部分内に記憶する。その後で、ステップ544に 20 他のスレッドはそれにアクセスすることができない。 進み、そとでステップ516のアンドゥ (解除)を行 う、すなわち他のスレッドがこの動的リストにアクセス できるように関連付けられた動的リストをロック解除す る。ステップ514において、概念ロックXを得ること ができ、スレッドAが概念ロックXを保持している間、 他のスレッドが概念ロックXに関連付けられた記憶デー タ・オブジェクトにアクセスできないことを示すメッセ ージを、概念ロックXを獲得したいスレッド、例えばス レッドAに戻す。理解できるように、ステップ540、 542、544および514を通るパスは、スレッドA 30 が概念ロックXを獲得できるようにするための関連付け られた動的リストの操作や検査が不要なので最適化され ている。

□ □ □【0041】位置TEMPがフラグEMPTYを含んで いない (とステップ540において確認された) 場合、 ステップ518に進み、概念ロックXが使用できるかど うかを確認するために、動的リストならびにこの動的ロー ック構造要素に関連付けられた位置TEMPを検査す る。概念ロックXは、他のスレッドによって現在アクセ スされており、したがってその識別表示がすでに関連付 40 けられた動的リスト内または (スワップ・ステップ51 7において物理ロックからその値を得る) TEMP位置 に記憶されている場合には、使用できない。使用できな い場合、ステップ519に進み、そこで前に物理ロック 部分内に記憶された値をも物理ロック部分に戻すことに よって前のステップ517をアンドゥ (解除) する。次 いで、ステップ520に進み、他のスレッドが関連付け られた動的リストにアクセスできるよう、関連付けられ た動的リストをロック解除する。その後、ステップ52

【0042】一方、ステップ518において、概念ロッ クXが使用できる(概念ロックXの識別表示が関連付け られた動的リスト内にもTEMP位置にも記憶されてい

とを知らせるメッセージをスレッドAに戻す。

ない)ととが確認された場合、ステップ524に進み、 そとで概念ロックXの識別表示を含めて、との動的ロッ ク構造にマップし、スレッドによって現在保持されてい るすべての概念ロックIDを、関連付けられた動的リス ト内に記憶する。とれで、ステップ524を実行した

後、概念ロックXに関連付けられた動的ロック構造にマ ップし、現在保持されている複数の概念ロック識別表示 が関連付けられた動的リスト内に記憶されていることに、

【0043】次いで、ステップ528において、他のス レッドが関連付けられた動的リストにアクセスできるよ う、との関連付けられた動的リストをロック解除する。 次いで、ステップ530において、概念ロックXを獲得 する試みが成功したことを知らせるメッセージをスレッ ドAに戻し、これで概念ロックが保持され、したがって。 【0044】図9は、一例において、スレッド202が 図7の概念ロックCL_322を獲得したいときの図8 のステップを示す (ステップ550)。概念ロックCL _322は動的ロック構造要素M2にマップするので、 ステップ522において、物理ロック420の値を(一 実施形態では値Oによって表される) フラグEMPTY と比較し、物理ロック420の内容がEMPTYに等し ければ、概念ロックCL_322の識別表示を物理ロッ ク420の内容とスワップする。

【0045】概念ロックCL_322がマップする動的 ロック構造要素、すなわち動的ロック構造要素M2が、 その関連付けられた概念ロック、例えば図5の概念ロッ クCL_320、CL_322およびCL_324の識 別表示を記憶していない場合は、物理ロック420の内 容は、EMPTYに等しくなる。物理ロック420がE MPTYフラグを記憶していることがステップ522に おいて確認された場合は、比較およびスワップ操作は成 功であり、ステップ553に進み、そとで概念ロックC L_322の獲得の試みが成功したことをスレッド20 2に知らせる。ステップ533の後、概念ロックCL 322の識別表示を物理ロック420内に記憶する。 【0046】一方、ステップ522において、物理ロッ ク420の内容がフラグEMPTYに等しくない(物理 ロック420が動的ロック構造要素M2に関連付けられ た動的リスト、すなわち動的リスト422が空でないと とを示すフラグ状態NOT_EMPTYを記憶している か、または物理ロック420が概念ロックの識別表示を 現在記憶している) ことが確認された場合、ステップ5 54に進み、そこでリストロック・フラグ424を状態 2において、概念ロックXを獲得する試みが失敗したこ 50 LOCK_LISTにセットする。ステップ554にお

スレッドをロック・アウトすることによって、スレッド 202のために動的リスト422を獲得する。一実施形 態では、LOCK_LISTは、単一ピットの値1だけ で表される。

【0047】リストロック・フラグ424をLOCK_ LISTにセットすることにより、他のスレッドからの 妨害なしにスレッド202のために動的ロック構造M2 に関連付けられた動的リストを操作することができる。 ステップ556において、一次記憶位置TEMPをフラ グNOT_EMPTYにセットし、との一時記憶位置T EMPを物理ロック420にスワップする。

【0048】ステップ558において、概念ロックCL _322の識別表示がすでに動的リスト422内かまた は一次位置TEMP内に記憶されているかを確認する。 概念ロックCL_322の識別表示がすでに動的リスト - 422内かまたは一次位置TEMP内に記憶されている 場合、他のスレッドがすでに概念ロックCL_322を 獲得している。この場、概念ロックCL_322を獲得 ・・・するスレッド202による試みは失敗であり、ステップ 20 560に進み、一次位置TEMPの識別表示を物理ロッ ク420内に戻す、即ち前のスワップ・ステップ556 を解除する。

【0049】ステップ562において、リストロック・ フラグ424をUNLOCK_LISTにセットする、 すなわち他のスレッドが動的リスト422にアクセスす - ることができるよう、前のロッキング・ステップ554 -を解除する。ステップ564において、概念ロックCL --322を獲得する試みが失敗したことを知らせるメッ セージをスレッド202に戻す。

【0050】一方、ステップ558において、所望の概 念ロック、すなわち概念ロックCL_322の識別表示 が動的リスト422内かまたは一次記憶位置TEMP内 に記憶されていないことが確認された場合、概念ロック CL_322は、他のスレッドによって獲得されておら ず、したがってスレッド202が獲得することができ - る。この場合は、ステップ566に進み、動的リスト4 22に概念ロックCL_322の識別表示を追加する。 【0051】ステップ570において、以前のロッキン グ・ステップ554を解除するために、リストロック・ フラグ424を状態UNLOCK_LISTにセット し、それにより他のスレッドが動的リスト422にアク セスすることができるようにする。ステップ572にお いて、概念ロックCL_322を獲得するスレッド20 2の試みが成功したことを知らせるメッセージをスレッ ド202に戻す。

【0052】ステップ580において、位置TEMPが EMPTYに等しいことかどうかを検査する。位置TE MPがEMPTYに等しければ、ステップ582、58 4 および 5 5 3 を含む高速パスを介して概念ロックC L 50

_322の獲得を開始する。ステップ582~584 は、前に図8に関して説明したステップ542~544 に類似している。その後、ステップ553に進み、概念 ロックCL_322を獲得する試みが成功したことをス レッド202に知らせる。

16

【0053】図9において、スレッド202は、異なる 3つのパスを介して概念ロックCL_322を獲得でき ることに留意されたい。動的ロック構造要素M2が前に 概念ロック識別表示を記憶しておらず、かつ概念ロック CL_322がこの動的ロック構造要素M2によって記 憶された第1の概念ロックを表す場合、ステップ55 0、552および553に進み、スレッド202が概念 ロック322に迅速にアクセスすることができるように する。これらのステップは、数が少ないだけでなく、ス テップ552におけるスワップ操作が一般にプロセッサ によって実行されうる高速操作の1つであるので比較的 迅速である。との場合、本発明のアクセス競合同避シス テムの性能は、すべての単一記憶データ・オブジェクト のロック・フラグを記憶するために相当量の記憶機能オ ーパヘッドを必要とする従来技術の方法とほとんど同じ くらい効率的である。

【0054】一方、ステップ552とステップ554の一 間で競合状態が起とっている場合、関連付けられた動的 リストの操作または検索を必要とせずに、比較的速いバ

 3
 1
 1
 2
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
 3
/584/443)を介して概念ロックの獲得を達成す ることができる。

【0055】一方、動的ロック構造要素M2が既に1つ または複数の概念ロック識別表示、例えば概念ロックC L_320、CL_322およびCL_324の1つを 30 保持している場合、ステップ550、552、554、 556、558、566、568、570および572 を含むバスに進み、スレッド202が概念ロックXを獲 得することができるようにし、またこれら複数の概念ロ ック識別表示を動的ロック構造要素M2の動的リスト内 に記憶することができるようにする。

【0056】図10に、本発明の一態様に従って、スレー ッド、例えばスレッドAが、前に獲得した概念ロック、 例えば概念ロックXを解放したい場合に行うステップ (ステップ602)を示す。ステップ604において、 関連付けられた物理ロックの内容が概念ロックXの識別 表示を含んでいる場合、EMPTYフラグを関連付けら れた物理ロックの内容内に記憶する。関連付けられた物 理ロックの内容が概念ロックXの識別表示である場合、 他の概念ロックIDは、概念ロックXがそれにマップす る動的ロック構造要素によって記憶される。との場合 は、ステップ604において、解放を迅速に行い、ステ ップ606において、概念ロックXは解放され、他のス レッドが獲得のために使用できると考えられる。

【0057】一方、関連付けられた物理ロックの内容が

18

概念ロックXの識別表示ではない場合、概念ロックXがマップする動的ロック構造要素は、複数の概念ロック識別表示を現在記憶している。との場合、ステップ608に進み、そこで、他のスレッドが現れて関連付けられた動的リストの修正をするのを防ぐために、この関連付けられた動的リストをロック・アウトすると同時に、スレッドAのために、概念ロックXを、関連付けられた動的リストからの除去によって解放する。

【0058】ステップ610において再び、前のステップ604の検査およびスワップ操作を実施する。ステップ610の検査およびスワップ操作は、ステップ608において動的リストをロック・アウトしようとしている間、スレッドAと現在同時に動作している他のスレッドは、概念ロックXの識別表示を関連する物理ロック内に入れてしまっているので、(ステップ608において)関連付けられた動的リストをロック・アウトした後で行うことが望ましい。他のスレッドが概念ロックXの識別表示を関連付けられた物理ロック内に入れる理由は、最適化と関係があり、図10の残りの説明から明らかになろう。

【0059】ステップ610において、関連付けられた物理ロックの内容が概念ロックXの識別表示であり、検査およびスワップ操作が成功したことが確認された場合、ステップ612に進み、そこで他のスレッドが関連付けられた動的リストにアクセスすることができるように、関連付けられた動的リストをロック解除する、すなわちロック・アウト・ステップ608の逆を行う。ステップ612の実行をした後、概念ロックXはスレッドAによって解放されたと考えられ、他のスレッドが獲得することができる。

【0060】一方、ステップ610において、関連付けられた物理ロックの内容がまだ概念ロックXの識別表示でないこと、すなわち検査およびスワップ操作が再び失敗したことが確認された場合、ステップ614に進み、そこで概念ロックXの識別表示を関連付けられた動的リストから除去する。概念ロックXの識別表示は関連付けられた動的リスト内にはなく、また関連付けられた物理ロックの内容内になかった(とステップ610において判定された)ので、概念ロックXがマップする動的ロック構造要素は、ステップ614を実行した後、概念ロックXの識別表示を追跡しない。したがって、後続のスレッドが現れ、図10のステップが終了した後、概念ロックXを獲得するととができる。

【0061】ステップ616、618、620、622 および624において、可能なら、概念ロックXがマップする動的ロック構造要素がただ1つの概念ロック識別表示が好表示を記憶している場合、その概念ロック識別表示が好ましくは関連付けられた物理ロックの内容内に移動されるよう動的ロック構造要素を最適化する。従って、残りの1つの概念ロックXを保持するスレッドは、それを解 放したい場合、ステップ602、604および606を含むパスを介して迅速にその解放をすることができる。この最適化を行わなければ、フラグNOT_EMPTYにセットされた物理ロックは、フラグNOT_EMPTYにセットされない。EMPTY状態に戻れば、概念ロックをパス602/604/606を介して迅速に解放することができるので有利である。

【0062】ステップ616において、概念ロックXの識別表示が(ステップ164において)関連付けられた動的リストから削除された後に、関連付けられた動的リストにただ1つの概念ロック識別表示が残されているかどうかを確認する。関連付けられた動的ロック構造要素が追跡すべき複数の概念ロックIDが残っている場合は、ステップ624に進み、そとでスレッドAが概念ロックXを解放するステップを終了する。

【0063】一方、概念ロックXがマップする動的ロッ ク構造要素が、その関連付けられた動的リスト内にただ 1つの概念ロック識別表示を追跡する場合は、ステップ 616からステップ618へ進み、そとで関連付けられ 20 た物理ロックの内容を残りの1つの概念ロックの識別表 示にセットする。ステップ620において、関連付けら れた動的ロック構造要素がその物理ロック内ならびにそ の動的リスト内でとの残りの1つの概念ロックを追跡し ないように、この残りの1つの概念ロックの識別表示を 関連付けられた動的リストから削除する。 ステップ62 2において、後続のスレッドが関連付けられた動的リス トにアクセスすることができるように、関連付けられた 動的リストをロック解除する、すなわちロッキング・ス テップ608を逆転させる。ステップ624において、 30 概念ロックXを解放する場合に行うステップを終了す る。

【0064】図10のステップは、(図7に鑑みて)図 11によって示される例を参照すればより完全に理解す ることができる。図1.1において、スレッド202は、 前に獲得した概念ロックCL_322を解放することを 望む (ステップ652)。ステップ654において、物 理ロック420の内容が概念ロックCL_322の識別 表示を含んでいる場合、EMPTYフラグを(図7の) 関連付けられた物理ロック420の内容内に記憶する。 40 関連付けられた物理ロック420の内容が概念ロックC L_322の識別表示である場合、他の概念ロックID は、概念ロックCL_322がマップする動的ロック様 造要素、すなわち動的ロック構造要素M2によっては記 憶されない。この場合、ステップ654において、解放 を迅速に実施し、概念ロックCL_322が解放され、 ステップ656において、他のスレッドが獲得のために 使用できると考えられる。

ましくは関連付けられた物理ロックの内容内に移動され 【0065】一方、関連付けられた物理ロック420の るよう動的ロック構造要素を最適化する。従って、残り 内容が概念ロックCL_322の識別表示を含んでいる の1つの概念ロックXを保持するスレッドは、それを解 50 場合、動的ロック構造要素M2は現在、複数の概念ロッ

ク識別表示(現在保持されている概念ロックCL_32 2の他に少なくとも2つ以上)を記憶していることが理 解される。との場合、ステップ658に進み、そとで他 のスレッドが現れて関連付けられた動的リスト422の 修正をするのを防ぐために、この関連付けられた動的リ スト422をロック・アウトすると同時に、スレッド2 02のために、概念ロックCL_322を、関連付けら れた動的リスト422からの除去によって解放する。

【0066】ステップ660において、は再び、前のス テップ654の検査およびスワップ操作を実施する。ス デップ660の検査およびスワップ操作は、ステップ6 58において関連付けられた動的リスト422をロック ・アウトしようとしている間に、スレッド202と現在 「同時に動作している他のスレッドは、概念ロックCL_ 322の識別表示を関連付けられた物理ロック420内 に入れてしまっているので、(ステップ658におい て) 関連付けられた動的リスト422をロック・アウト "した後で行うことが望ましい。他のスレッドが概念ロッ ウCL_322の識別表示を関連付けられた物理ロック 18、620、622および624に関して前に論じ た。

【0067】図11のステップ660において、関連付 けられた物理ロック420の内容が概念ロックCL_3 22の識別表示であり、検査およびスワップ操作が成功 したことが確認された場合、ステップ662に進み、そ こで他のスレッドが関連付けられた動的リスト422に アクセスすることができるように、関連付けられた動的 リスト422をロック解除する、すなわちロック・アウ ト・ステップ658を逆転させる。ステップ662を実 30 行した後、概念ロックCL_322はスレッド202に よって解放されたと考えられ、他のスレッドが獲得する ことができる。

【0068】一方、図11のステップ660において、 関連付けられた物理ロック420の内容がまだ概念ロッ クCL_322の識別表示でないこと、すなわち検査お よびスワップ操作が再び失敗したことが確認された場 合、ステップ664に進み、そとで概念ロックCL_3 22の識別表示を関連付けられた動的リスト422から 除去する。概念ロックCL_322の識別表示は関連付 40 けられた動的リスト422内になく、また関連付けられ た物理ロック420の内容内になかった(とステップ6 80において判定された)ので、動的ロック構造要素M 2は、ステップ664を実施した後、概念ロックCL 322の識別表示を追跡しない。したがって、後続のス ・レッドが現れ、図11のステップが終了した後、概念ロ ックCL_322を獲得することができる。

[0069] ステップ666、668、670、672 および674において、可能なら、動的ロック構造要素 合、概念ロック識別表示が好ましくは関連付けられた物 理ロック420の内容内に移動されるよう、動的ロック 構造要素M2を最適化する。したがって、残りの1つの 概念ロックを保持するスレッドは、その概念ロックを解 放したい場合、ステップ652、654および656を 含むパスを介して迅速にそれを解放することができる。 【0070】ステップ666において、関連付けられた 動的リスト422が、概念ロックCL_322の識別表 示が (ステップ664において) 関連付けられた動的リ スト422から削除された後に残っているただ1つの概 念ロック識別表示を有しているかどうかを確認する。関 連付けられた動的ロック構造要素M2により追跡される べき複数の概念ロックIDが残っている場合、ステップ 674に進み、そこでスレッド202が概念ロックCL _322を解放するステップを終了する。

【0071】一方、動的ロック構造要素M2がその関連 付けられた動的リスト422内にただ1つの概念ロック 識別表示を追跡する場合、ステップ666からステップ 668へ進み、そこで関連付けられた物理ロック420 420内に入れる理由は、図10のステップ616、6 20 の内容を残りの1つの概念ロックの識別表示にセットす る。ステップ670において、関連付けられた動的ロッ ク構造要素M2がその物理ロック420内ならびにその 動的リスト422内でとの残りの1つの概念ロックを追 跡しないように、この残りの1つの概念ロックの識別表 示を関連付けられた動的リストから削除する。

> 【0072】ステップ672において、後続のスレッド が関連付けられた動的リスト422にアクセスすること ができるように、関連付けられた動的リスト422をロ ック解除する、すなわちロックリスト・フラグ424を フラグ状態UNLOCK_LISTにセットすることに よってロッキング・ステップ668を逆転させる。

> 【0073】本発明では、複数の動的リストを使用し て、概念ロック識別表示を追跡することに留意された い。さらに、その動的リストに関連付けられた動的ロッ ク構造要素によって保持されている概念ロックが複数存 在する場合、動的リストを使用する。代わりに単一の動 的リストを使用して、保持されているすべての概念ロッ クを追跡した場合、スレッドは、所与のロックが現在保 持されているかどうかを判定するために、またはそのリ ストから現在保持されているロックを削除するために、 リスト全体を探査しなければならない。多数の概念ロッ クが保持されている場合、との探査には不当に時間がか かり、またその実施が実行不可能になる。

【0074】本発明では、比較的少数の概念ロック(例 えば、一実施形態では3つまたは4つ)を所与の動的ロ ック構造要素にマップする。したがって、動的リストに よって保持される概念ロックの最大数は比較的小さくな り、したがって概念ロックの獲得または解放の速度が高 くなる。さらに動的リストは、その動的リストに関連す M2がただ1つの概念ロック識別表示を記憶している場 50 る動的ロック構造要素によって保持されている概念ロッ

クが複数存在する場合にのみ使用される。動的ロック構 **造要素がただ1つの概念ロック識別表示を追跡する場** 合、物理ロック部分を使用して追跡を行うことが好まし く、それにより、本発明は、すべての記憶データ・オブ ジェクトについてロックを物理的に必要とする従来技術 とほとんと同じ速さで概念ロックの獲得または解放を行 うことができるようになる。

【0075】さらに、各動的ロック構造要素が平均して わずか数個または1つの概念ロックを保持するように動 的ロック構造要素の最適数を選択することによって、コ 10 ンピュータ・システムの性能を調整することができる。 各動的ロック構造要素が平均してわずか1つの概念ロッ ク識別表示を保持できるようにする(したがって物理ロ っを最大限に使用する) ととによって性能を最適化する 実施形態では、コンピュータ設計者は、所与の時点にお いてアクセスすべき記憶データ・オブジェクトの平均数 にほぼ比例するように、動的ロック構造要素の数を選択 することができる。との所与の時点においてアクセスす 『べき記憶データ・オブジェクトの平均数は、例えば、統 計的方法または他の従来の方法によって試行錯誤して決 20 定することができる。例えば、ある所与の時点において 使用できる概念ロックの10分の1しか保持されていな いことが確認された場合、動的構造は、(N/10)個 の動的ロック構造要素またはその整数倍を有しており

(ただしNは、概念ロックの経数を表す)、したがって 動的ロック構造要素内、すなわちその物理ロック部分内 に平均してただ1つの概念ロック識別表示が記憶される ことになる。したがって、アクセス速度が有利に最大に なる。一実施形態では、設計者は、動的ロック構造要素 の数を減らすことによって、速度とメモリ・オーパヘッ 30 ドとの兼ね合いをはかることができる。動的ロック構造 要素が平均して複数の概念ロック識別表示を保持してい る場合でもなお、従来技術のメモリ・オーバヘッドを減 らす目的は有利に達成される。

【0076】さらに、本発明は、本願に記載のロック以 **外のタイプのロックを使用するシステムにも十分同様に** 適用できる。あるシステムでは、例えば、スレッドが読 取りまたは書込みのために記憶データ・オブジェクトに アクセスする場合、その記憶データ・オブジェクト上の ロックが獲得される。他のシステムでは、複数のスレッ 40 310、312、314、320、322、324 記 ドが記憶データ・オブジェクトを同時に読み取ることは できるが、その記憶データ・オブジェクトに書込みを行

いたいスレッドがロックを獲得することはできないロッ クが存在する。本願に記載の発明を異なるタイプのロッ クに適合させることは、この開示を得た当業者の力量で できることである。

【0077】以上、本発明についていくつかの好ましい 実施形態に関して説明したが、本発明の範囲内に入る改 変例、置換例および同等物もある。また、本発明の方法 および装置を実施する他の方法も多数ある。したがっ て、首記の請求の範囲は、本発明の真の精神および範囲 内に入るすべての改変例、置換例および同等物を含むも のと解釈すべきものである。

【図面の簡単な説明】

【図1】複数のスレッドがプロセッサを介して多重方式 で実行される多重プログラミング状況を示す図である。 【図2】複数のスレッドが複数のブロセッサ上で実行さ れる2つの異なる多重処理状況を示す図である。

【図3】複数のスレッドが複数のコンピュータ上で実行 … される2つの異なる多重処理状況を示す図である。

【図4】複数のスレッドが単一の記憶データ・オブジェ クトへのアクセスを許される場合に生じることあるアク セス競合を回避する従来の技術を示す図である。

【図5】本発明の一態様に従ってアクセス競合を回避す るために使用される構造を示す図である。

【図6】本発明の一態様に従って図5の動的ロック構造 を詳細に示す図である。

【図7】 一例において図5の動的ロック構造の各要素中 に存在する各種パラメータを示す図である。

【図8】一実施形態において記憶データ・オブジェクト。 にアクセスするために概念ロックを獲得したい場合に行 うステップを示す流れ図である。

【図9】一実施形態において記憶データ・オブジェクト にアクセスするために概念ロックを獲得したい場合に行 うステップを示す流れ図である。

【図10】一実施形態において概念ロックを解放したい 場合に行うステップを示す流れ図である。

【図11】一実施形態において概念ロックを解放したい 場合に行うステップを示す流れ図である。

【符号の説明】

202、204、206 スレッド

憶データ・オブジェクト

350 動的ロック構造

【図1】

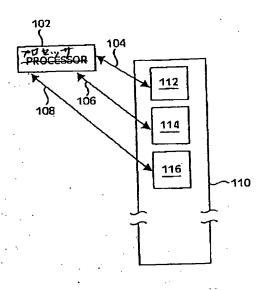


FIG. 1A

【図2】

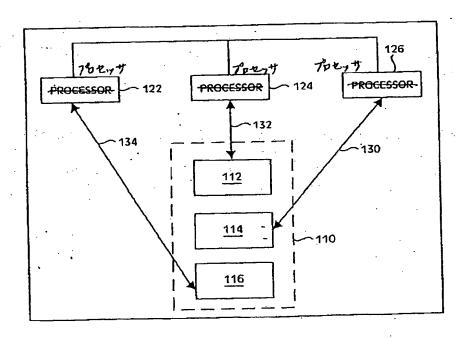
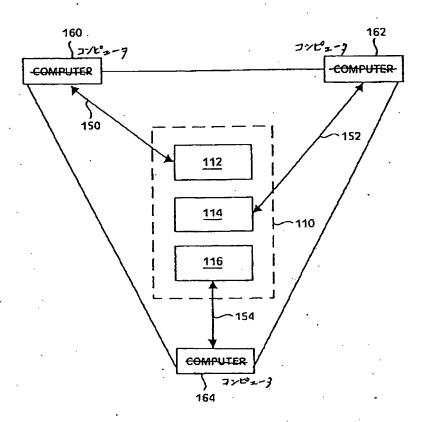


FIG. 1B

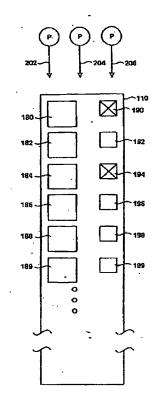
【図3】



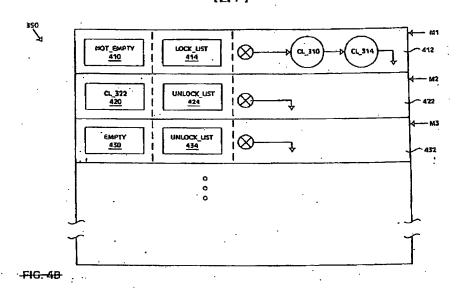
-FIG_1C__

[図4]

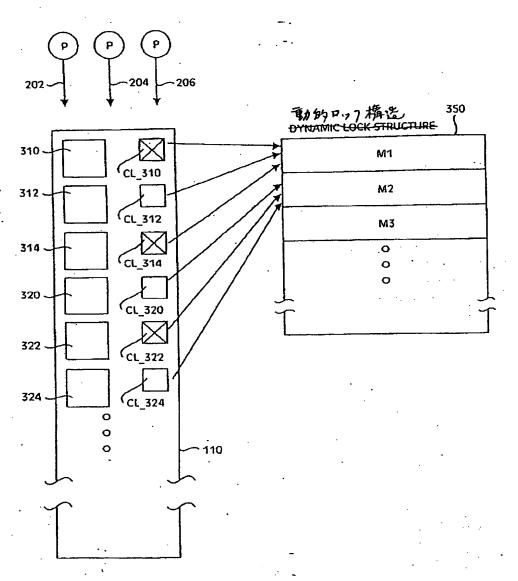
·FIC. 2 (BRIOR ART) /作業収析



【図7】



【図5】



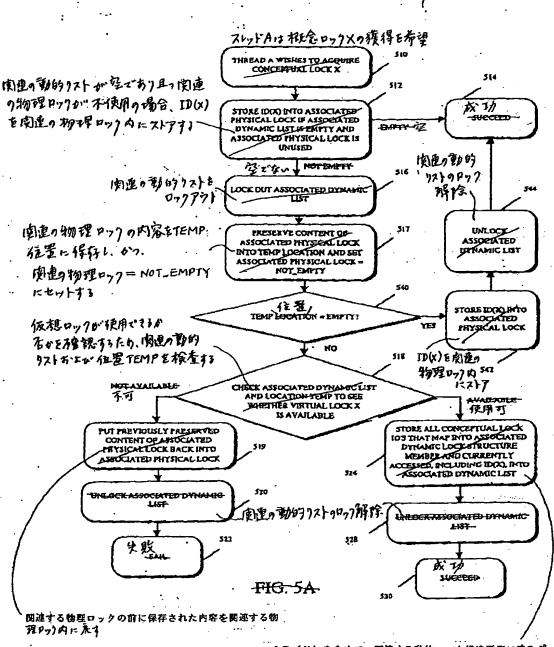
F16.3

【図6】

物矩 10-7 (PHYSICAL LOCK) 370	リスト ^ロ ックフラク [*] (LIST-LOCK FLAG) <u>372</u>	砂めリスト (DYNAMIC LIST) <u>374</u>	4— M
物で py 7 (PHYSICAL LOCK) 380	72 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	うかりファト (DYNAMIC LIST) 384	← M
物理・フク (PHYSICAL LOCK) 390	プストロック フラク" (LIST-LOCK FLAG) 392	動物リスト (DYNAMIC LIST) 394	← м
-	0		
	. о	·	

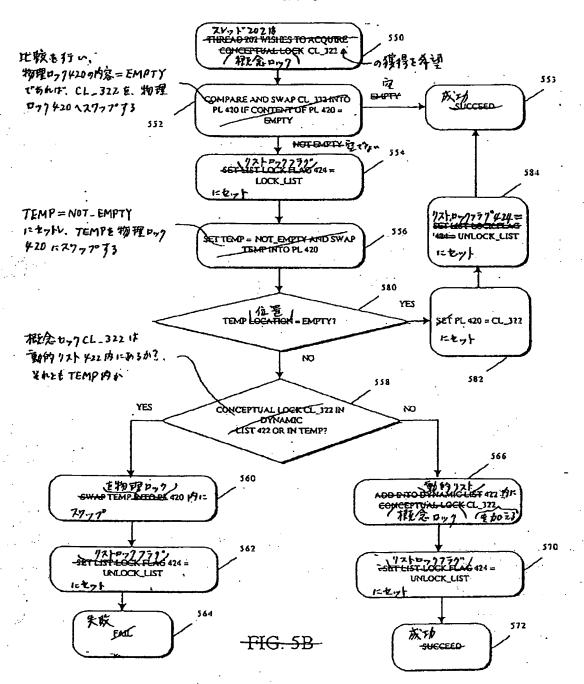
FIG. 4A

【図8】

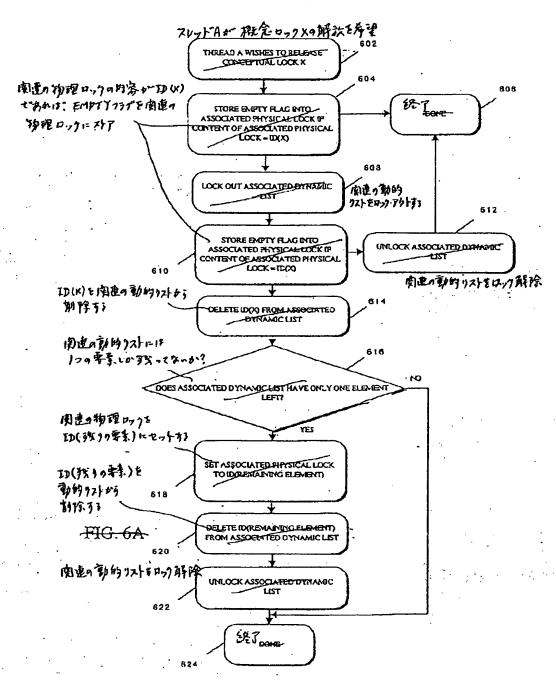


1D(X)を含めて、関連する動的ロック構造要素に事でップ 級され、現在アクセスされているすべての概念ロック「 Dを関連する動的リスト内に配慮する

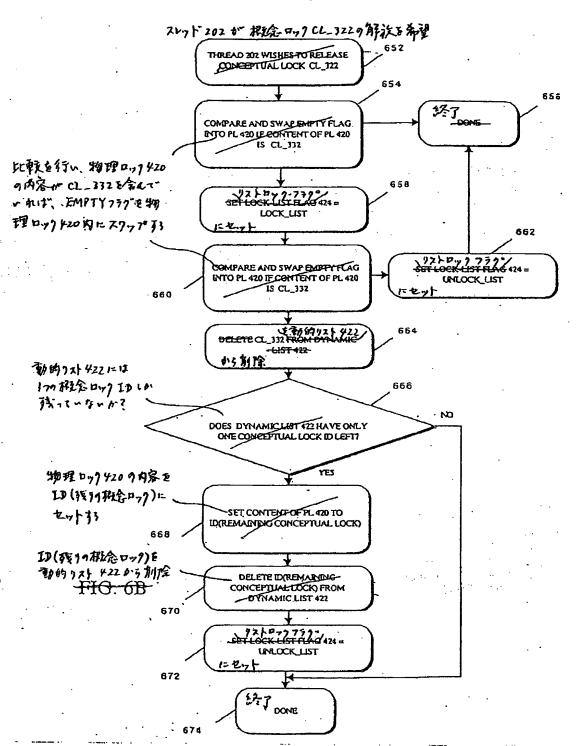
【図9】



【図10】



【図11】



フロントページの続き

(71)出願人 591064003

901 SAN ANTONIO ROAD PALO ALTO, CA 94303, U. S. A. (72)発明者 マーク・ドナルド・ヒル アメリカ合衆国・53705・ウィスコンシン 州・マディソン・チャンパーレイン アヴェニュ・2124 【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載 【部門区分】第6部門第3区分 【発行日】平成11年(1999)7月2日

【公開番号】特開平10-187527 【公開日】平成10年(1998)7月21日 【年通号数】公開特許公報10-1876 【出願番号】特願平9-187269 【国際特許分類第6版】

G06F 12/00

9/46 340

(FI)

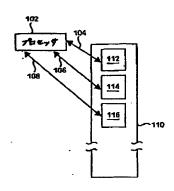
G06F 12/00 572 A 9/46 340 F

【手続補正書】

【提出日】平成10年3月23日 【手続補正1】

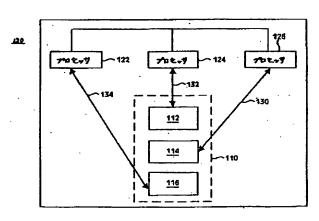
【補正対象書類名】図面

【図1】

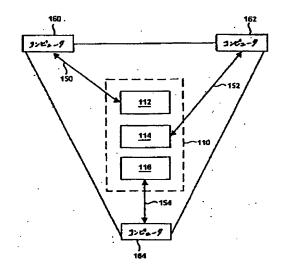


*【補正対象項目名】全図 【補正方法】変更 【補正内容】

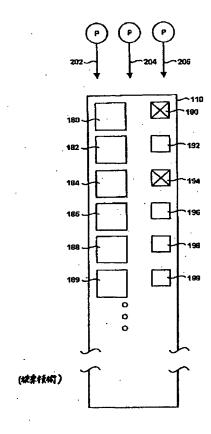
【図2】



【図3】



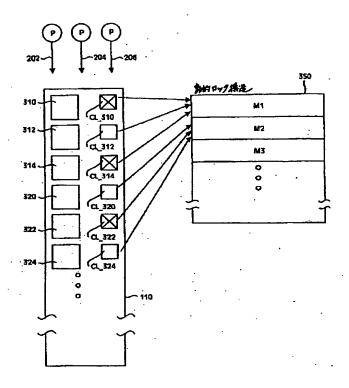
[図4]



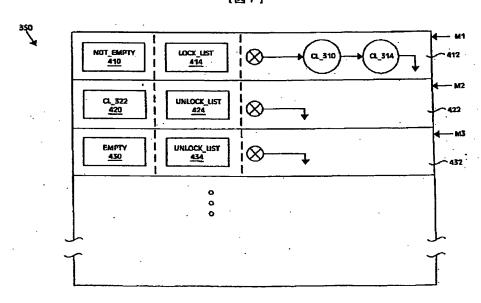
[図6]

पर्श <i>ाहिक ५ ५</i> (PHYSICAL LOCIX) <u>370</u>	₩% \= ₩% \## \## \## \## \## \## \## \## \## \#	数数 サメト (DYNAMIC UST) 374	4 M
(PHYSICAL LOCK)	₩AF Ø497997" (UST-LOCK FLAG) 382	SPAT #21- (DYNAMIC LIST) 384	- w
(PHYSICAL LOCK)	47-19-77175" (LIST-LOCK FLAG) 392	計算リスト (DYNAMIC LIST) 394	— м
	0		
		· .	

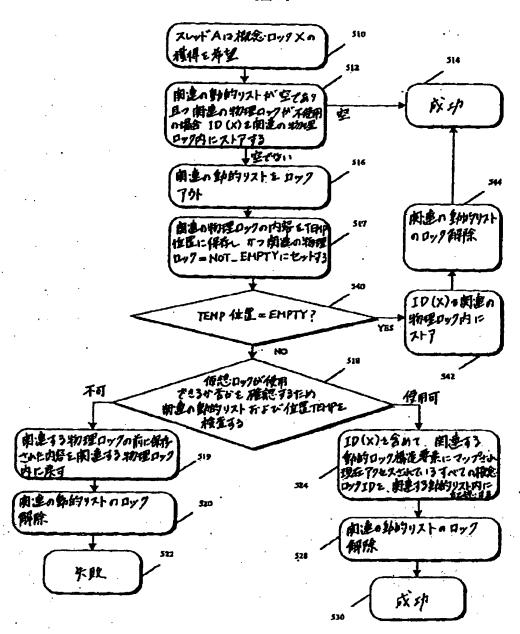
【図5】



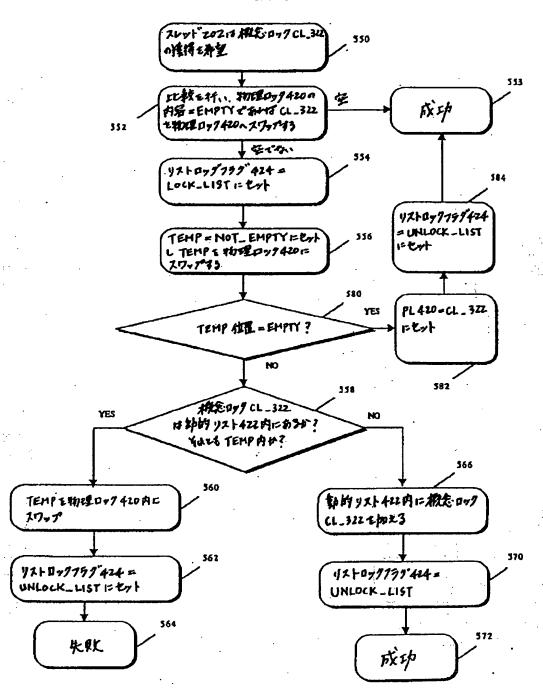
【図7】

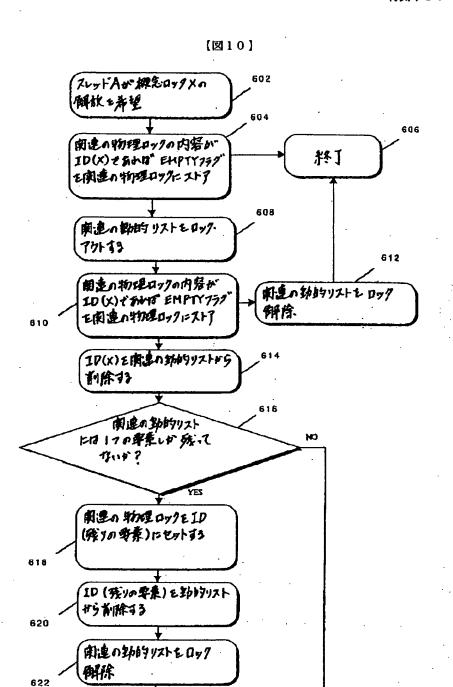


【図8】



【図9】





終了

624